

F-ADuM140x 高速四通道数字隔离器

1 产品特性

- 信号传输速率: DC to 150Mbps
- 宽电源电压范围: 2.5V to 5.5V
- 宽温度范围: -40°C to 125°C
- 无需启动初始化
- 默认输出高电平和低电平选项
- 优异的电磁抗扰度
- 高 CMTI: $\pm 100\text{kV}/\mu\text{s}$ (典型值)
- 低功耗, (典型值):
 - 电流为 1.5mA/通道 (@5V, 1Mbps)
 - 电流为 6.6mA/通道 (@5V, 100Mbps)
- 精确时序 (典型值)
 - 8ns 传播延迟
 - 1ns 脉冲宽度失真
 - 2ns 传播延迟偏差
 - 5ns 最小脉冲宽度
- 高达 5KV_{RMS} 的隔离电压
- 隔离栅寿命: >40 年
- 具有使能端的三态输出
- 施密特触发器输入
- 窄体 SOIC16-NB(N)和宽体 SOIC16-WB(W) 封装, 符合 RoHS 标准

2 应用

- 工业自动化
- 电机控制
- 医疗电子
- 隔离开关电源
- 太阳能逆变器
- 隔离 ADC, DAC

3 概述

F-ADuM140x 是一款高性能四通道数字隔离器, 具有精确的时序特性和低电源损耗。在隔离 CMOS 数字 I/O 时, F-ADuM140x 器件可提供高电磁抗扰度和低辐射。所有器件版本均具有施密特触发器输入, 可实现高抗噪性能。每条隔离通道的逻辑输入和输出缓冲器均由

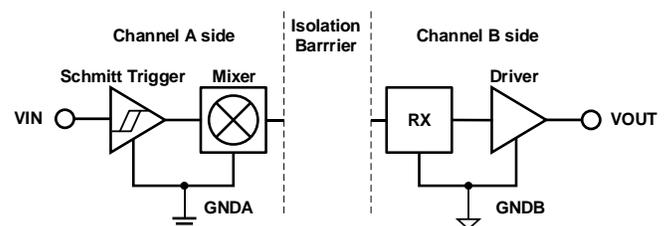
SiO₂绝缘栅隔离。F-ADuM1400 四个通道都在同一个方向上, 输出侧 (B 侧) 具有输出使能; F-ADuM1401 具有三个前向和一个反向通道, 两侧均具有输出使能; F-ADuM1402 具有两个前向和两个反向通道, 两侧都有输出使能。所有设备都具有故障安全模式选项。如果输入侧电压或信号丢失, 对于后缀为 L 的设备, 默认输出为低, 对于带有后缀 H 的设备, 默认输出为高。

F-ADuM140x 器件具有高绝缘能力, 有助于防止数据总线或其他电路上的噪声和浪涌进入本地接地端, 从而干扰或损坏敏感电路。高 CMTI 能力有望保证数字信号的正确传输。F-ADuM140x 器件采用 16 引脚窄体 SOIC 和 16 引脚宽体 SOIC 封装。所有产品均具有 3.75kV_{rms} 的隔离额定值, 宽体封装的产品支持绝缘耐压高达 5kV_{rms}。

器件信息

零件号	封装	封装尺寸(标称值)
F-ADuM1400	SOIC16-NB (N)	9.90 mm × 3.90 mm
F-ADuM1401	SOIC16-WB(W)	10.30 mm × 7.50 mm
F-ADuM1402		

简化通道结构图



通道 A 和 B 被隔离电容隔开。

GNDA 和 GNDB 分别连接 A 侧信号和 B 侧电源隔离接地。

4 订购指南

表 4-1 有效订购零件编号

型号	输入通道数 A 侧	输入通道数 B 侧	故障安全输出状态	额定耐压 (kV)	输出使能	封装
F-ADuM1400LN	4	0	低	3.75	有	SOIC16-NB
F-ADuM1400LW	4	0	低	5.0	有	SOIC16-WB
F-ADuM1400HN	4	0	高	3.75	有	SOIC16-NB
F-ADuM1400HW	4	0	高	5.0	有	SOIC16-WB
F-ADuM1401LN	3	1	低	3.75	有	SOIC16-NB
F-ADuM1401LW	3	1	低	5.0	有	SOIC16-WB
F-ADuM1401HN	3	1	高	3.75	有	SOIC16-NB
F-ADuM1401HW	3	1	高	5.0	有	SOIC16-WB
F-ADuM1402LN	2	2	低	3.75	有	SOIC16-NB
F-ADuM1402LW	2	2	低	5.0	有	SOIC16-WB
F-ADuM1402HN	2	2	高	3.75	有	SOIC16-NB
F-ADuM1402HW	2	2	高	5.0	有	SOIC16-WB

5 引脚功能描述

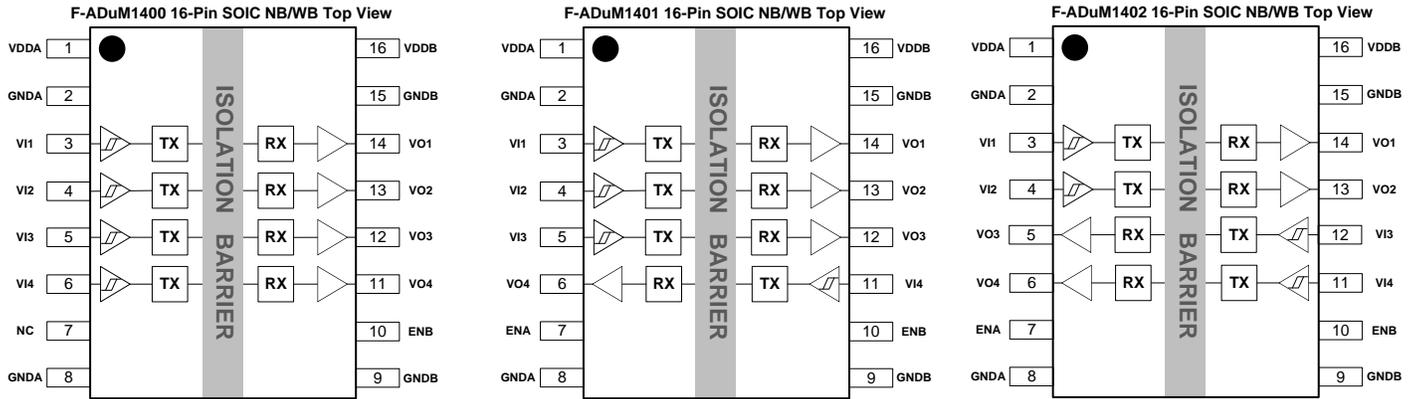


图 5-1 F-ADuM140x 顶部视图

表 5-1 F-ADuM140x 引脚功能描述

引脚名称	SOIC16 引脚编号	类型	描述
VDDA	1	电源	A 侧电源电压
GND A	2	地	A 侧接地基准点
VI1	3	逻辑输入	A 侧逻辑输入
VI2	4	逻辑输入	A 侧逻辑输入
VI3/VO3	5	逻辑输入/输出	F-ADuM1400/41 A 侧逻辑输入/ F-ADuM1402 A 侧逻辑输出
VI4/VO4	6	逻辑输入/输出	F-ADuM1400 A 侧逻辑输入/ F-ADuM1401/42 A 侧逻辑输出
NC ¹ /ENA ²	7	逻辑输入	A 侧使能高电平有效或浮空/ F-ADuM1400 无内部连接
GND A	8	地	A 侧接地基准点
GND B	9	地	B 侧接地基准点
ENB ²	10	逻辑输入	B 侧使能高电平有效或浮空
VI4/VO4	11	逻辑输入/输出	F-ADuM1401/42 B 侧逻辑输入/ F-ADuM1400 B 侧逻辑输出
VI3/VO3	12	逻辑输入/输出	F-ADuM1402 B 侧逻辑输入/ F-ADuM1400/41 B 侧逻辑输出
VO2	13	逻辑输出	B 侧逻辑输出
VO1	14	逻辑输出	B 侧逻辑输出
GND B	15	地	B 侧接地基准点
VDD B	16	电源	B 侧电源电压

备注:

1. 无连接。这些引脚没有内部连接。它们可以悬空，连接到 VDD 或连接到 GND。
2. 使能输入 ENA 和 ENB 可用于多路复用，时钟同步或其他输出控制。表 8-2 中列出了每种隔离器产品的 ENA，ENB 逻辑运算。这些输入在内部上拉至本地 VDD，允许它们连接到外部逻辑电平（高或低）或悬空。为了最大限度地降低噪声耦合，如果它们悬空，请不要将电路走线连接到 ENA 或 ENB。如果未使用 ENA，ENB，建议将它们连接到外部逻辑电平，特别是如果 F-ADuM140x 在嘈杂的环境中运行。

6 产品规格

6.1 绝对最大额定值¹

参数		最小值	最大值	单位
V_{DDA}, V_{DDB}	电源电压 ²	-0.5	6.0	V
V_{in}	输入电压 Ax, Bx, ENx	-0.5	$V_{DDA}+0.5^3$	V
I_o	输出电流	-20	20	mA
T_j	结温		150	°C
T_{STG}	存储温度范围	-65	150	°C

备注:

- 等于或超出上述绝对最大额定值可能会导致产品永久性损坏。这只是额定最大值，并不能以这些条件或者在任何其它超出本技术规范操作章节中所示规格的条件下，推断产品能否正常工作。长期在超出最大额定值条件下工作会影响产品的可靠性。
- 除差分 I/O 总线电压以外的所有电压值，均相对于本地接地端子（GNDA 或 GNDB），并且是峰值电压值。
- 最大电压不得超过 6 V。

6.2 ESD 额定值

		数值	单位
V_{ESD} 静电放电	人体模型 (HBM), 根据 ANSI/ESDA/JEDEC JS-001, 所有引脚 ¹	±4000	V
	组件充电模式 (CDM), 根据 JEDEC specification JESD22-C101, 所有引脚 ²	±1000	

备注:

- JEDEC 文件 JEP155 规定 500V HBM 可通过标准 ESD 控制过程实现安全制造。
- JEDEC 文件 JEP157 规定 250V CDM 允许使用标准 ESD 控制过程进行安全制造。

6.3 建议工作条件

参数		最小值	典型值	最大值	单位
V_{DDA}, V_{DDB}	电源电压	2.375	3.3	5.5	V
$V_{DD} (UVLO+)$	VDD 电源电压上升时的欠压阈值	1.95	2.24	2.375	V
$V_{DD} (UVLO-)$	VDD 电源电压下降时的欠压阈值	1.88	2.10	2.325	V
$V_{HYS} (UVLO)$	VDD 迟滞欠压阈值	70	140	250	mV
I_{OH}	高电平输出电流	$V_{DDO}^1 = 5V$	-4		mA
		$V_{DDO} = 3.3V$	-2		
		$V_{DDO} = 2.5V$	-1		
I_{OL}	低电平输出电流	$V_{DDO} = 5V$		4	mA
		$V_{DDO} = 3.3V$		2	
		$V_{DDO} = 2.5V$		1	
V_{IH}	输入阈值逻辑高电平	2.0			V
V_{IL}	输入阈值逻辑低电平			0.8	V
DR	信号传输速率	0		150	Mbps
T_A	环境温度	-40	27	125	°C

备注:

- V_{DDO} = 输出侧 V_{DD}

6.4 热量信息

热量表		F-ADuM140x		单位
		N (SOIC)	W (SOIC)	
		16 Pins	16 Pins	
$R_{\theta JA}$	IC 结至环境的热阻	96.2	83.4	°C/W
$R_{\theta JC(top)}$	IC 结到壳 (顶部) 热阻	50.2	46.0	°C/W
$R_{\theta JB}$	IC 结对板热阻	50.0	48.0	°C/W
ψ_{JT}	IC 结到顶部表征参数	16.7	19.1	°C/W
ψ_{JB}	IC 结至板表征参数	49.5	47.5	°C/W
$R_{\theta JC(bottom)}$	IC 结到壳 (底部) 热阻	n/a	n/a	°C/W

6.5 额定功率

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
F-ADuM1400					
P_D 最大功耗	$V_{DDA} = V_{ddb} = 5.5\text{ V}$, $C_L = 15\text{ pF}$, $T_J = 150^\circ\text{C}$, 输入 75MHz 50% 占空比 方波			334	mW
P_{DA} A 侧的最大功耗				36	mW
P_{DB} B 侧的最大功耗				298	mW
F-ADuM1401					
P_D 最大功耗	$V_{DDA} = V_{ddb} = 5.5\text{ V}$, $C_L = 15\text{ pF}$, $T_J = 150^\circ\text{C}$, 输入 75-MHz 50% 占空比 方波			334	mW
P_{DA} A 侧的最大功耗				100	mW
P_{DB} B 侧的最大功耗				234	mW
F-ADuM1402					
P_D 最大功耗	$V_{DDA} = V_{ddb} = 5.5\text{ V}$, $C_L = 15\text{ pF}$, $T_J = 150^\circ\text{C}$, 输入 75-MHz 50% 占空比 方波			334	mW
P_{DA} A 侧的最大功耗				167	mW
P_{DB} B 侧的最大功耗				167	mW

6.6 隔离特性

参数		测试条件	数值		单位
			W	N	
CLR	外部气隙 (间隙) ¹	测量输入端至输出端, 隔空最短距离	8	4	mm
CPG	外部爬电距离 ¹	测量输入端至输出端, 沿壳体最短距离	8	4	mm
DTI	隔离距离	最小内部间隙 (内部距离)	14	14	μm
CTI	相对漏电指数	DIN EN 60112 (VDE 0303-11); IEC 60112	>600	>600	V
	材料组	依据 IEC 60664-1	I	I	
	IEC 60664-1 过压类别	额定市电电压 ≤ 300 V _{RMS}	I-IV	I-III	
		额定市电电压 ≤ 400 V _{RMS}	I-IV	I-III	
		额定市电电压 ≤ 600 V _{RMS}	I-III	n/a	
DIN V VDE V 0884-11:2017-01²					
V _{IORM}	最大重复峰值隔离电压	交流电压(双极)	1414	637	V _{PK}
V _{IOWM}	最大工作隔离电压	交流电压; 时间相关的介质击穿 (TDDb) 测试	1000	450	V _{RMS}
		直流电压	1414	637	V _{DC}
V _{IOTM}	最大瞬态隔离电压	V _{TEST} = V _{IOTM} , t = 60 s (认证); V _{TEST} = 1.2 × V _{IOTM} , t = 1 s (100% 产品测试)	7070	5300	V _{PK}
V _{IOSM}	最大浪涌隔离电压 ³	测试方法 依据 IEC 60065, 1.2/50 μs 波形, V _{TEST} = 1.6 × V _{IOSM} (生产测试)	6250	5000	V _{PK}
Q _{pd}	表征电荷 ⁴	方法 a, 输入/输出安全测试子类 2/3 后, V _{ini} = V _{IOTM} , t _{ini} = 60 s; V _{pd(m)} = 1.2 × V _{IORM} , t _m = 10 s	≤5	≤5	pC
		方法 a, 环境测试子类 1 后, V _{ini} = V _{IOTM} , t _{ini} = 60 s; V _{pd(m)} = 1.6 × V _{IORM} , t _m = 10 s	≤5	≤5	
		Method b1, 常规测试 (100% 生产测试) 和前期 预处理 (抽样测试) V _{ini} = 1.2 × V _{IOTM} , t _{ini} = 1 s; V _{pd(m)} = 1.875 × V _{IORM} , t _m = 1 s	≤5	≤5	
C _{IO}	栅电容, 输入到输出 ⁵	V _{IO} = 0.4 × sin (2πft), f = 1 MHz	~0.5	~0.5	pF
R _{IO}	绝缘电阻 ⁵	V _{IO} = 500 V, T _A = 25°C	>10 ¹²	>10 ¹²	Ω
		V _{IO} = 500 V, 100°C ≤ T _A ≤ 125°C	>10 ¹¹	>10 ¹¹	
		V _{IO} = 500 V at T _S = 150°C	>10 ⁹	>10 ⁹	
	污染度		2	2	
UL 1577					
V _{ISO}	最大隔离电压	V _{TEST} = V _{ISO} , t = 60 s (认证), V _{TEST} = 1.2 × V _{ISO} , t = 1 s (100% 生产测试)	5000	3750	V _{RMS}
备注:					
1. 根据应用的特定设备隔离标准应用爬电距离和间隙要求。注意保持电路板设计的爬电距离和间隙距离, 以确保印刷电路板上隔离器的安装焊盘不会缩短该距离。在某些情况下印刷电路板上的爬电距离和间隙相等。在印刷电路板上插入凹槽的技术有助于提高这些指标。 2. 该标准仅适用于安全等级内的安全电气绝缘。应通过适当的保护电路确保符合安全等级。 3. 测试在空气或油中进行, 以确定隔离屏障的固有浪涌抗扰度。 4. 表征电荷是由局部放电引起的放电电荷 (pd)。 5. 栅两侧的所有引脚连接在一起, 形成双端子器件					

6.7 安全相关认证

VDE(申请中)	CSA(申请中)	UL(申请中)	CQC(申请中)	TUV(申请中)
根据 DIN V VDE V 0884-11:2017-01 认证	根据 IEC60950-1, IEC 62368-1 和 IEC 60601-1 认证	UL1577 器件认证程序认证	根据 GB4943.1-2011 认证	根据 EN61010-1:2010 (3rd Ed)和 EN 60950-1:2006/A2:2013 认证

6.8 电气特性

6.8.1 $V_{DDA} = V_{DDB} = 5 V \pm 10\%$, $T_A = -40$ to $125^\circ C$

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
V_{OH} 输出电压逻辑高电平	$I_{OH} = -4mA$; 图 7-2	$V_{DDO}^{1-0.4}$	4.8		V
V_{OL} 输出电压逻辑低电平	$I_{OL} = 4mA$; 图 7-2		0.2	0.4	V
$V_{IT+(IN)}$ 正输入阈值		1.4	1.67	1.9	V
$V_{IT-(IN)}$ 负输入阈值		1.0	1.23	1.4	V
$V_{I(HYS)}$ 输入阈值迟滞		0.30	0.44	0.50	V
I_{IH} 输入高电平漏电流	$V_{IH} = V_{DDA}$ at Ax or Bx or ENx			4	μA
I_{IL} 输入低电平漏电流	$V_{IL} = 0 V$ at Ax or Bx	-4			μA
Z_O 输出阻抗 ²			50		Ω
CMTI 共模瞬变抗扰度	$V_I = V_{DDI}^1$ or 0 V, $V_{CM} = 1200 V$; 图 7-4	75	100		kV/ μs
C_i 输入电容 ³	$V_I = V_{DD}/2 + 0.4 \times \sin(2\pi ft)$, $f = 1 MHz$, $V_{DD} = 5 V$		2		pF

备注:

- V_{DDI} = 输入侧 V_{DD} , V_{DDO} = 输出侧 V_{DD}
- 正常隔离器通道的输出阻抗约为 $50 \Omega \pm 40\%$ 。
- 从引脚到地测量。

6.8.2 $V_{DDA} = V_{DDB} = 3.3 V \pm 10\%$, $T_A = -40$ to $125^\circ C$

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
V_{OH} 输出电压逻辑高电平	$I_{OH} = -4mA$; 图 7-2	$V_{DDO}^{1-0.4}$	3.1		V
V_{OL} 输出电压逻辑低电平	$I_{OL} = 4mA$; 图 7-2		0.2	0.4	V
$V_{IT+(IN)}$ 正输入阈值		1.4	1.67	1.9	V
$V_{IT-(IN)}$ 负输入阈值		1.0	1.23	1.4	V
$V_{I(HYS)}$ 输入阈值迟滞		0.30	0.44	0.50	V
I_{IH} 输入高电平漏电流	$V_{IH} = V_{DDA}$ at Ax or Bx or ENx			4	μA
I_{IL} 输入低电平漏电流	$V_{IL} = 0 V$ at Ax or Bx	-4			μA
Z_O 输出阻抗 ²			50		Ω
CMTI 共模瞬变抗扰度	$V_I = V_{DDI}^1$ or 0 V, $V_{CM} = 1200 V$; 图 7-4	75	100		kV/ μs
C_i 输入电容 ³	$V_I = V_{DD}/2 + 0.4 \times \sin(2\pi ft)$, $f = 1 MHz$, $V_{DD} = 3.3 V$		2		pF

备注:

- V_{DDI} = 输入侧 V_{DD} , V_{DDO} = 输出侧 V_{DD}
- 正常隔离器通道的输出阻抗约为 $50 \Omega \pm 40\%$ 。
- 从引脚到地测量。

6.8.3 $V_{DDA} = V_{DDB} = 2.5 V \pm 5\%$, $T_A = -40$ to $125^\circ C$

参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
V_{OH} 输出电压逻辑高电平	$I_{OH} = -4mA$; 图 7-2	$V_{DDO}^{1-0.4}$	2.3		V
V_{OL} 输出电压逻辑低电平	$I_{OL} = 4mA$; 图 7-2		0.2	0.4	V
$V_{IT+(IN)}$ 正输入阈值		1.4	1.67	1.9	V
$V_{IT-(IN)}$ 负输入阈值		1.0	1.23	1.4	V
$V_{I(HYS)}$ 输入阈值迟滞		0.30	0.44	0.50	V
I_{IH} 输入高电平漏电流	$V_{IH} = V_{DDA}$ at Ax or Bx or ENx			4	μA
I_{IL} 输入低电平漏电流	$V_{IL} = 0 V$ at Ax or Bx	-4			μA
Z_O 输出阻抗 ²			50		Ω
CMTI 共模瞬变抗扰度	$V_I = V_{DDI}^1$ or 0 V, $V_{CM} = 1200 V$; 图 7-4	75	100		kV/ μs
C_i 输入电容 ³	$V_I = V_{DD}/2 + 0.4 \times \sin(2\pi ft)$, $f = 1 MHz$, $V_{DD} = 2.5 V$		2		pF

备注:

1. V_{DDI} = 输入侧 V_{DD} , V_{DDO} = 输出侧 V_{DD}
2. 正常隔离器通道的输出阻抗约为 $50\ \Omega \pm 40\%$ 。
3. 从引脚到地测量。

6.9 电源电流特性

6.9.1 $V_{DDA} = V_{ddb} = 5\ V \pm 10\%$, $T_A = -40\ to\ 125^\circ C$

参数	测试条件	电源电流	最小值	典型值	最大值	单位
F-ADuM1400						
电源电流 – 使能关断	ENB = 0 V; $V_{IN} = 0V$ (F-ADuM1400L); $V_{IN} = V_{DDA}$ (F-ADuM1400H)	I_{DDA}	1.1	1.7		mA
		I_{ddb}	2.5	4.1		
	ENB = 0 V; $V_{IN} = V_{DDA}$ (F-ADuM1400L); $V_{IN} = 0V$ (F-ADuM1400H)	I_{DDA}	4.1	6.2		
		I_{ddb}	2.6	3.9		
电源电流 – 直流信号	ENB = V_{ddb} ; $V_{IN} = 0V$ (F-ADuM1400L); $V_{IN} = V_{DDA}$ (F-ADuM1400H)	I_{DDA}	1.1	1.7		
		I_{ddb}	2.9	4.3		
	ENB = V_{ddb} ; $V_{IN} = V_{DDA}$ (F-ADuM1400L); $V_{IN} = 0V$ (F-ADuM1400H)	I_{DDA}	4.1	6.2		
		I_{ddb}	3.0	4.5		
电源电流 – 交流信号	ENB = V_{ddb} ; 所有通道输入 50% 占空比, 幅值为 5V 的方波; 每个通道 $C_L = 15\ pF$	1Mbps (500kHz)	I_{DDA}	2.6	3.9	
			I_{ddb}	3.2	4.7	
		10Mbps (5MHz)	I_{DDA}	2.6	3.9	
			I_{ddb}	5.1	7.6	
		100Mbps (50MHz)	I_{DDA}	2.6	3.9	
			I_{ddb}	24.1	36.1	
F-ADuM1401						
电源电流 – 使能关断	ENA = ENB = 0 V; $V_{IN} = 0V$ (F-ADuM1401L); $V_{IN} = V_{DDI}^1$ (F-ADuM1401H)	I_{DDA}	1.5	2.3		mA
		I_{ddb}	2.3	3.5		
	ENA = ENB = 0 V; $V_{IN} = V_{DDI}$ (F-ADuM1401L); $V_{IN} = 0V$ (F-ADuM1401H)	I_{DDA}	3.8	5.7		
		I_{ddb}	3.2	4.8		
电源电流 – 直流信号	ENA = ENB = V_{DDI} ; $V_{IN} = 0V$ (F-ADuM1401L); $V_{IN} = V_{DDI}$ (F-ADuM1401H)	I_{DDA}	1.6	2.4		
		I_{ddb}	2.6	3.9		
	ENA = ENB = V_{DDI} ; $V_{IN} = V_{DDI}$ (F-ADuM1401L); $V_{IN} = 0V$ (F-ADuM1401H)	I_{DDA}	3.9	5.8		
		I_{ddb}	3.5	5.2		
电源电流 – 交流信号	ENA = ENB = V_{DDI} ; 所有通道输入 50% 占空比, 幅值为 5V 的方波; 每个通道 $C_L = 15\ pF$	1Mbps (500kHz)	I_{DDA}	2.8	4.2	
			I_{ddb}	3.2	4.8	
		10Mbps (5MHz)	I_{DDA}	3.3	4.9	
			I_{ddb}	4.6	6.9	
		100Mbps (50MHz)	I_{DDA}	8.0	12.1	
			I_{ddb}	18.9	28.3	
F-ADuM1402						
电源电流 – 使能关断	ENA = ENB = 0 V; $V_{IN} = 0V$ (F-ADuM1402L); $V_{IN} = V_{DDI}^1$ (F-ADuM1402H)	I_{DDA}	1.9	2.9		mA
		I_{ddb}	1.9	2.9		
	ENA = ENB = 0 V; $V_{IN} = V_{DDI}$ (F-ADuM1402L); $V_{IN} = 0V$ (F-ADuM1402H)	I_{DDA}	3.5	5.3		
		I_{ddb}	3.5	5.3		
电源电流 – 直流信号	ENA = ENB = V_{DDI} ; $V_{IN} = 0V$ (F-ADuM1402L); $V_{IN} = V_{DDI}$ (F-ADuM1402H)	I_{DDA}	2.1	3.2		
		I_{ddb}	2.1	3.2		
	ENA = ENB = V_{DDI} ; $V_{IN} = V_{DDI}$ (F-ADuM1402L); $V_{IN} = 0V$ (F-ADuM1402H)	I_{DDA}	3.7	5.5		
		I_{ddb}	3.7	5.5		
电源电流 – 交流信号	ENA = ENB = V_{DDI} ; 所有通道输入 50% 占空比, 幅值为 5V 的方波; 每个通道 $C_L = 15\ pF$	1Mbps (500kHz)	I_{DDA}	3.0	4.5	
			I_{ddb}	3.0	4.5	
		10Mbps (5MHz)	I_{DDA}	4.0	5.9	
			I_{ddb}	4.0	5.9	
		100Mbps (50MHz)	I_{DDA}	13.5	20.2	
			I_{ddb}	13.5	20.2	
备注:						
1. V_{DDI} = 输入侧 V_{DD}						

6.9.2 $V_{DDA} = V_{DDB} = 3.3\text{ V} \pm 10\%$, $T_A = -40\text{ to }125^\circ\text{C}$

参数	测试条件	电源电流	最小值	典型值	最大值	单位
F-ADuM1400						
电源电流 – 使能关断	$ENB = 0\text{ V}; V_{IN} = 0\text{ V}$ (F-ADuM1400L); $V_{IN} = V_{DDA}$ (F-ADuM1400H)	I_{DDA}	1.1	1.7	mA	
		I_{DDB}	2.5	4.1		
	$ENB = 0\text{ V}; V_{IN} = V_{DDA}$ (F-ADuM1400L); $V_{IN} = 0\text{ V}$ (F-ADuM1400H)	I_{DDA}	4.1	6.2		
		I_{DDB}	2.6	3.9		
电源电流 – 直流信号	$ENB = V_{DDB}; V_{IN} = 0\text{ V}$ (F-ADuM1400L); $V_{IN} = V_{DDA}$ (F-ADuM1400H)	I_{DDA}	1.1	1.7		
		I_{DDB}	2.9	4.3		
	$ENB = V_{DDB}; V_{IN} = V_{DDA}$ (F-ADuM1400L); $V_{IN} = 0\text{ V}$ (F-ADuM1400H)	I_{DDA}	4.1	6.2		
		I_{DDB}	3.0	4.5		
电源电流 – 交流信号	$ENB = V_{DDB}$; 所有通道输入 50% 占空比, 幅值为 3.3V 的方波; 每个通道 $C_L = 15\text{ pF}$	1Mbps (500kHz)	I_{DDA}	2.6	3.9	
			I_{DDB}	3.2	4.7	
		10Mbps (5MHz)	I_{DDA}	2.6	3.9	
			I_{DDB}	4.5	6.8	
		100Mbps (50MHz)	I_{DDA}	2.6	3.9	
			I_{DDB}	18.1	27.1	
F-ADuM1401						
电源电流 – 使能关断	$ENA = ENB = 0\text{ V}; V_{IN} = 0\text{ V}$ (F-ADuM1401L); $V_{IN} = V_{DDI}^1$ (F-ADuM1401H)	I_{DDA}	1.5	2.3	mA	
		I_{DDB}	2.3	3.5		
	$ENA = ENB = 0\text{ V}; V_{IN} = V_{DDI}$ (F-ADuM1401L); $V_{IN} = 0\text{ V}$ (F-ADuM1401H)	I_{DDA}	3.8	5.7		
		I_{DDB}	3.2	4.8		
电源电流 – 直流信号	$ENA = ENB = V_{DDI}; V_{IN} = 0\text{ V}$ (F-ADuM1401L); $V_{IN} = V_{DDI}^1$ (F-ADuM1401H)	I_{DDA}	1.6	2.4		
		I_{DDB}	2.6	3.9		
	$ENA = ENB = V_{DDI}; V_{IN} = V_{DDI}$ (F-ADuM1401L); $V_{IN} = 0\text{ V}$ (F-ADuM1401H)	I_{DDA}	3.9	5.8		
		I_{DDB}	3.5	5.2		
电源电流 – 交流信号	$ENA = ENB = V_{DDI}$; 所有通道输入 50% 占空比, 幅值为 3.3V 的方波; 每个通道 $C_L = 15\text{ pF}$	1Mbps (500kHz)	I_{DDA}	2.8	4.2	
			I_{DDB}	3.2	4.8	
		10Mbps (5MHz)	I_{DDA}	3.2	4.7	
			I_{DDB}	4.2	6.4	
		100Mbps (50MHz)	I_{DDA}	6.5	9.8	
			I_{DDB}	14.4	21.6	
F-ADuM1402						
电源电流 – 使能关断	$ENA = ENB = 0\text{ V}; V_{IN} = 0\text{ V}$ (F-ADuM1402L); $V_{IN} = V_{DDI}^1$ (F-ADuM1402H)	I_{DDA}	1.9	2.9	mA	
		I_{DDB}	1.9	2.9		
	$ENA = ENB = 0\text{ V}; V_{IN} = V_{DDI}$ (F-ADuM1402L); $V_{IN} = 0\text{ V}$ (F-ADuM1402H)	I_{DDA}	3.5	5.3		
		I_{DDB}	3.5	5.3		
电源电流 – 直流信号	$ENA = ENB = V_{DDI}; V_{IN} = 0\text{ V}$ (F-ADuM1402L); $V_{IN} = V_{DDI}^1$ (F-ADuM1402H)	I_{DDA}	2.1	3.2		
		I_{DDB}	2.1	3.2		
	$ENA = ENB = V_{DDI}; V_{IN} = V_{DDI}$ (F-ADuM1402L); $V_{IN} = 0\text{ V}$ (F-ADuM1402H)	I_{DDA}	3.7	5.5		
		I_{DDB}	3.7	5.5		
电源电流 – 交流信号	$ENA = ENB = V_{DDI}$; 所有通道输入 50% 占空比, 幅值为 3.3V 的方波; 每个通道 $C_L = 15\text{ pF}$	1Mbps (500kHz)	I_{DDA}	3.0	4.5	
			I_{DDB}	3.0	4.5	
		10Mbps (5MHz)	I_{DDA}	3.7	5.6	
			I_{DDB}	3.7	5.6	
		100Mbps (50MHz)	I_{DDA}	10.5	15.7	
			I_{DDB}	10.5	15.7	
备注:						
1. V_{DDI} = 输入侧 V_{DD}						

6.9.3 $V_{DDA} = V_{DDB} = 2.5\text{ V} \pm 5\%$, $T_A = -40\text{ to }125^\circ\text{C}$

参数	测试条件	电源电流	最小值	典型值	最大值	单位
F-ADuM1400						
电源电流 – 使能关断	ENB = 0 V; $V_{IN} = 0\text{V}$ (F-ADuM1400L); $V_{IN} = V_{DDA}$ (F-ADuM1400H)	I_{DDA}	1.1	1.7	mA	
		I_{DDB}	2.5	4.1		
	ENB = 0 V; $V_{IN} = V_{DDA}$ (F-ADuM1400L); $V_{IN} = 0\text{V}$ (F-ADuM1400H)	I_{DDA}	4.1	6.2		
		I_{DDB}	2.6	3.9		
电源电流 – 直流信号	ENB = V_{DDB} ; $V_{IN} = 0\text{V}$ (F-ADuM1400L); $V_{IN} = V_{DDA}$ (F-ADuM1400H)	I_{DDA}	1.1	1.7		
		I_{DDB}	2.9	4.3		
	ENB = V_{DDB} ; $V_{IN} = V_{DDA}$ (F-ADuM1400L); $V_{IN} = 0\text{V}$ (F-ADuM1400H)	I_{DDA}	4.1	6.2		
		I_{DDB}	3.0	4.5		
电源电流 – 交流信号	ENB = V_{DDB} ; 所有通道输入 50% 占空比, 幅值为 2.5V 的方波; 每个通道 $C_L = 15\text{ pF}$	1Mbps (500kHz)	I_{DDA}	2.6	3.9	
			I_{DDB}	3.2	4.7	
		10Mbps (5MHz)	I_{DDA}	2.6	3.9	
			I_{DDB}	4.2	6.2	
		100Mbps (50MHz)	I_{DDA}	2.6	3.9	
			I_{DDB}	14.1	21.1	
F-ADuM1401						
电源电流 – 使能关断	ENA = ENB = 0 V; $V_{IN} = 0\text{V}$ (F-ADuM1401L); $V_{IN} = V_{DDI}^1$ (F-ADuM1401H)	I_{DDA}	1.5	2.3	mA	
		I_{DDB}	2.3	3.5		
	ENA = ENB = 0 V; $V_{IN} = V_{DDI}$ (F-ADuM1401L); $V_{IN} = 0\text{V}$ (F-ADuM1401H)	I_{DDA}	3.8	5.7		
		I_{DDB}	3.2	4.8		
电源电流 – 直流信号	ENA = ENB = V_{DDI} ; $V_{IN} = 0\text{V}$ (F-ADuM1401L); $V_{IN} = V_{DDI}^1$ (F-ADuM1401H)	I_{DDA}	1.6	2.4		
		I_{DDB}	2.6	3.9		
	ENA = ENB = V_{DDI} ; $V_{IN} = V_{DDI}$ (F-ADuM1401L); $V_{IN} = 0\text{V}$ (F-ADuM1401H)	I_{DDA}	3.9	5.8		
		I_{DDB}	3.5	5.2		
电源电流 – 交流信号	ENA = ENB = V_{DDI} ; 所有通道输入 50% 占空比, 幅值为 2.5V 的方波; 每个通道 $C_L = 15\text{ pF}$	1Mbps (500kHz)	I_{DDA}	2.8	4.2	
			I_{DDB}	3.2	4.8	
		10Mbps (5MHz)	I_{DDA}	3.1	4.6	
			I_{DDB}	4.0	5.9	
		100Mbps (50MHz)	I_{DDA}	5.5	8.3	
			I_{DDB}	11.4	17.1	
F-ADuM1402						
电源电流 – 使能关断	ENA = ENB = 0 V; $V_{IN} = 0\text{V}$ (F-ADuM1402L); $V_{IN} = V_{DDI}^1$ (F-ADuM1402H)	I_{DDA}	1.9	2.9	mA	
		I_{DDB}	1.9	2.9		
	ENA = ENB = 0 V; $V_{IN} = V_{DDI}$ (F-ADuM1402L); $V_{IN} = 0\text{V}$ (F-ADuM1402H)	I_{DDA}	3.5	5.3		
		I_{DDB}	3.5	5.3		
电源电流 – 直流信号	ENA = ENB = V_{DDI} ; $V_{IN} = 0\text{V}$ (F-ADuM1402L); $V_{IN} = V_{DDI}^1$ (F-ADuM1402H)	I_{DDA}	2.1	3.2		
		I_{DDB}	2.1	3.2		
	ENA = ENB = V_{DDI} ; $V_{IN} = V_{DDI}$ (F-ADuM1402L); $V_{IN} = 0\text{V}$ (F-ADuM1402H)	I_{DDA}	3.7	5.5		
		I_{DDB}	3.7	5.5		
电源电流 – 交流信号	ENA = ENB = V_{DDI} ; 所有通道输入 50% 占空比, 幅值为 2.5V 的方波; 每个通道 $C_L = 15\text{ pF}$	1Mbps (500kHz)	I_{DDA}	3.0	4.5	
			I_{DDB}	3.0	4.5	
		10Mbps (5MHz)	I_{DDA}	3.5	5.3	
			I_{DDB}	3.5	5.3	
		100Mbps (50MHz)	I_{DDA}	8.5	12.7	
			I_{DDB}	8.5	12.7	
备注:						
1. V_{DDI} = 输入侧 V_{DD}						

6.10 时序特性

6.10.1 $V_{DDA} = V_{DDB} = 5\text{ V} \pm 10\%$, $T_A = -40\text{ to }125^\circ\text{C}$

参数		测试说明	最小值	典型值	最大值	单位	
DR	数据速率		0		150	Mbps	
PW _{min}	最小脉宽				5.0	ns	
t _{PLH} , t _{PHL}	传播延迟	图 7-1	5.0	8.0	13.0	ns	
PWD	脉冲宽度失真 t _{PLH} - t _{PHL}		0.2	4.5	ns		
t _{sk(o)}	通道到通道输出偏移时间 ¹	同方向通道		0.4	2.5	ns	
t _{sk(pp)}	片与片之间通道输出偏移时间 ²			2.0	4.5	ns	
t _r	输出上升时间	图 7-1		2.5	4.0	ns	
t _f	输出下降时间	图 7-1		2.5	4.0	ns	
t _{PHZ}	关闭使能传输延迟, 输出高电平至高阻抗时间	图 7-2		8	12	ns	
t _{PLZ}	关闭使能传播延迟, 输出低电平至高阻抗时间			8	12	ns	
t _{PZH}	使能传播延迟时间, 输出高阻抗至高电平时间		F-ADuM140xL		10	20	ns
			F-ADuM140xH		5	10	μs
t _{PZL}	使能传播延迟时间, 输出高阻抗至低电平时间		F-ADuM140xL		5	10	μs
		F-ADuM140xH		10	20	ns	
t _{DO}	默认输出延迟时间从输入电源损耗	图 7-3		8	12	ns	
t _{SU}	启动时间			15	40	μs	

备注:

- tsk(o) 为具有所有驱动输入连接在一起的单个设备的输出与驱动相同负载时沿相同方向切换的输出之间的偏差
- tsk(pp)是在相同的电源电压、温度、输入信号和负载下, 不同器件在同一方向切换的任意终端之间传播延迟时间的差值

6.10.2 $V_{DDA} = V_{DDB} = 3.3\text{ V} \pm 10\%$, $T_A = -40\text{ to }125^\circ\text{C}$

参数		测试说明	最小值	典型值	最大值	单位	
DR	数据速率		0		150	Mbps	
PW _{min}	最小脉宽				5.0	ns	
t _{PLH} , t _{PHL}	传播延迟	图 7-1	5.0	8.0	13.0	ns	
PWD	脉冲宽度失真 t _{PLH} - t _{PHL}		0.2	4.5	ns		
t _{sk(o)}	通道到通道输出偏移时间 ¹	同方向通道		0.4	2.5	ns	
t _{sk(pp)}	片与片之间通道输出偏移时间 ²			2.0	4.5	ns	
t _r	输出上升时间	图 7-1		2.5	4.0	ns	
t _f	输出下降时间	图 7-1		2.5	4.0	ns	
t _{PHZ}	关闭使能传输延迟, 输出高电平至高阻抗时间	图 7-2		8	12	ns	
t _{PLZ}	关闭使能传播延迟, 输出低电平至高阻抗时间			8	12	ns	
t _{PZH}	使能传播延迟时间, 输出高阻抗至高电平时间		F-ADuM140xL		10	20	ns
			F-ADuM140xH		5	10	μs
t _{PZL}	使能传播延迟时间, 输出高阻抗至低电平时间		F-ADuM140xL		5	10	μs
		F-ADuM140xH		10	20	ns	
t _{DO}	默认输出延迟时间从输入电源损耗	图 7-3		0.1	0.3	μs	
t _{SU}	启动时间			15	0	μs	

备注:

- tsk(o) 为具有所有驱动输入连接在一起的单个设备的输出与驱动相同负载时沿相同方向切换的输出之间的偏差
- tsk(pp)是在相同的电源电压、温度、输入信号和负载下, 不同器件在同一方向切换的任意终端之间传播延迟时间的差值

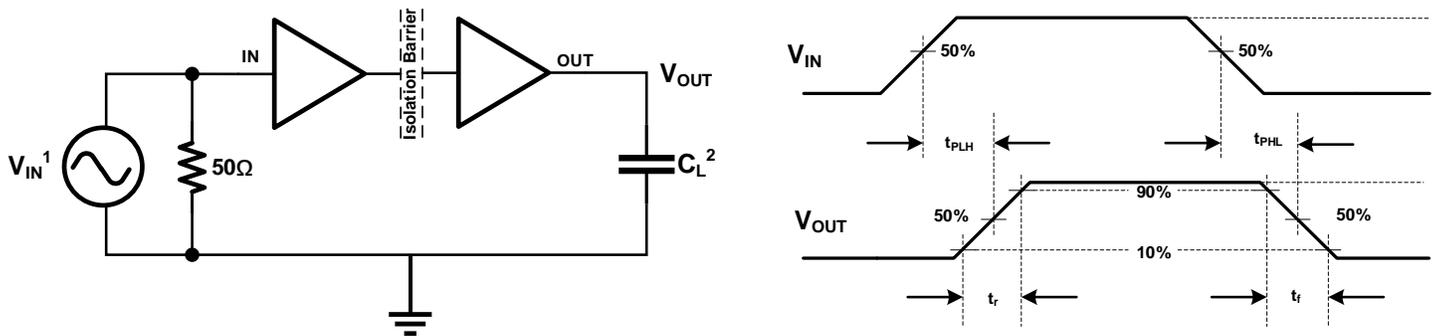
6.10.3 $V_{DDA} = V_{DDB} = 2.5\text{ V} \pm 5\%$, $T_A = -40\text{ to }125^\circ\text{C}$

参数		测试说明	最小值	典型值	最大值	单位	
DR	数据速率		0		150	Mbps	
PW _{min}	最小脉宽				5.0	ns	
t _{PLH} , t _{PHL}	传播延迟	图 7-1	5.0	8.0	13.0	ns	
PWD	脉冲宽度失真 t _{PLH} - t _{PHL}		0.2	5.0	ns		
t _{sk(o)}	通道到通道输出偏移时间 ¹	同方向通道		0.4	2.5	ns	
t _{sk(pp)}	片与片之间通道输出偏移时间 ²			2.0	5.0	ns	
t _r	输出上升时间	图 7-1		2.5	4.0	ns	
t _f	输出下降时间	图 7-1		2.5	4.0	ns	
t _{PHZ}	关闭使能传输延迟, 输出高电平至高阻抗时间	图 7-2		8	12	ns	
t _{PLZ}	关闭使能传播延迟, 输出低电平至高阻抗时间			8	12	ns	
t _{pZH}	使能传播延迟时间, 输出高阻抗至高电平时间		F-ADuM140xL		10	20	ns
			F-ADuM140xH		5	10	μs
t _{pZL}	使能传播延迟时间, 输出高阻抗至低电平时间		F-ADuM140xL		5	10	μs
		F-ADuM140xH		10	20	ns	
t _{DO}	默认输出延迟时间从输入电源损耗	图 7-3		0.1	0.3	μs	
t _{SU}	启动时间			15	40	μs	

备注:

- t_{sk(o)} 为具有所有驱动输入连接在一起的单个设备的输出与驱动相同负载时沿相同方向切换的输出之间的偏差
- t_{sk(pp)}是在相同的电源电压、温度、输入信号和负载下, 不同器件在同一方向切换的任意终端之间传播延迟时间的差值

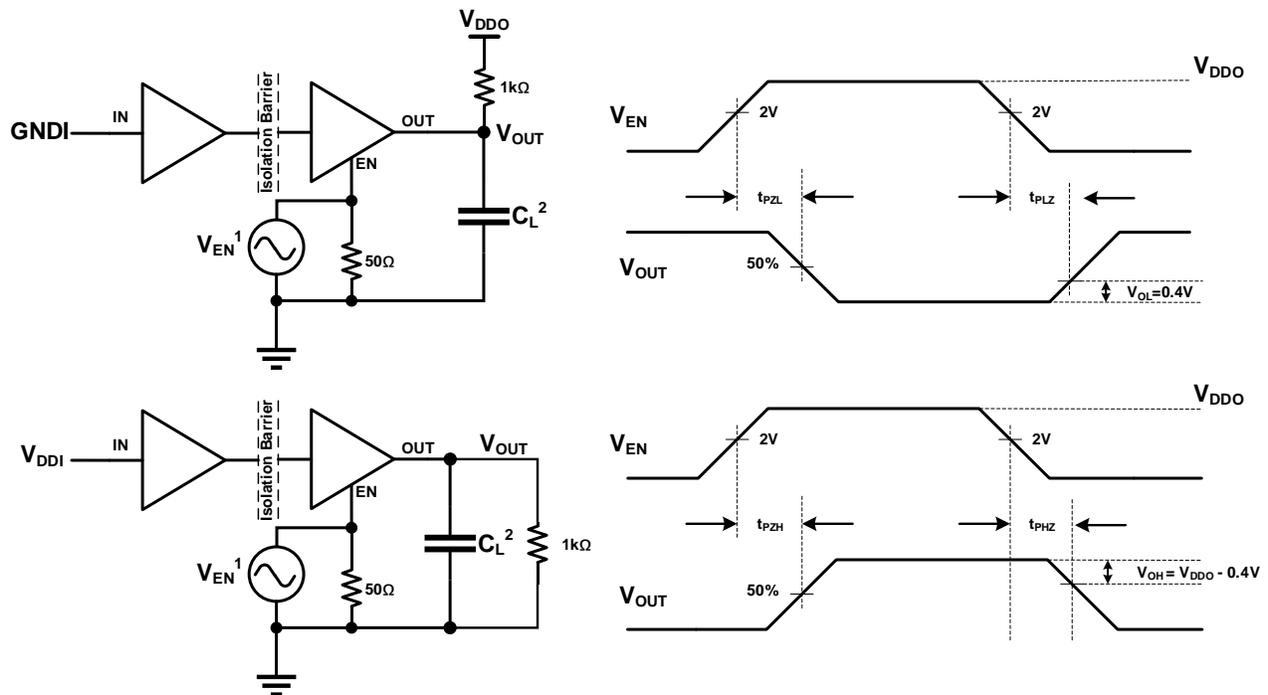
7 参数测量信息



备注:

1. 信号发生器产生输入信号 V_{IN} 具有以下约束条件:波形频率 $\leq 100\text{kHz}$, 占空比 50%, $t_r \leq 3\text{ns}$, $t_f \leq 3\text{ns}$ 。由于波形发生器的输出阻抗 $Z_{out} = 50\Omega$, 图中的 50Ω 电阻是用来匹配。在实际应用中不需要。
2. C_L 是大约 15pF 的负载电容和仪表电容。由于负载电容会影响输出上升时间, 因此它是时序特性测量的关键因素。

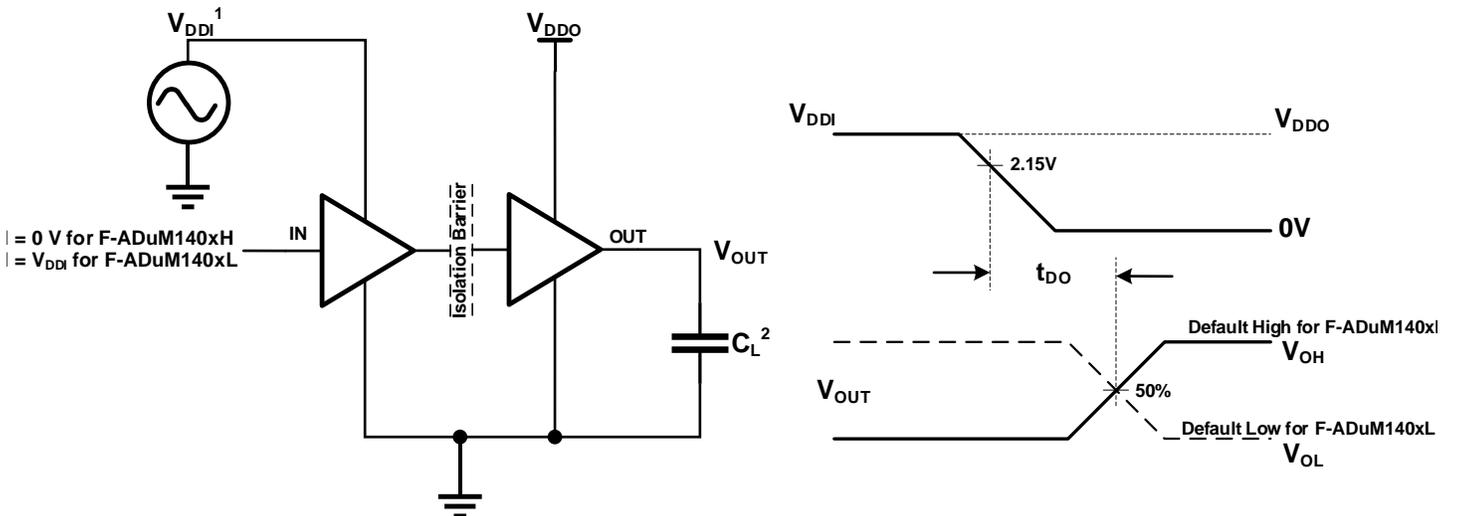
图 7-1 时序特性测试电路和电压波形



备注:

1. 信号发生器产生输入信号 V_{IN} 具有以下约束条件:波形频率 $\leq 100\text{kHz}$, 占空比 50%, $t_r \leq 3\text{ns}$, $t_f \leq 3\text{ns}$ 。由于波形发生器的输出阻抗 $Z_{out} = 50\Omega$, 图中的 50Ω 电阻是用来匹配。在实际应用中不需要。
2. C_L 是大约 15pF 的负载电容和仪表电容。由于负载电容会影响输出上升时间, 因此它是时序特性测量的关键因素。

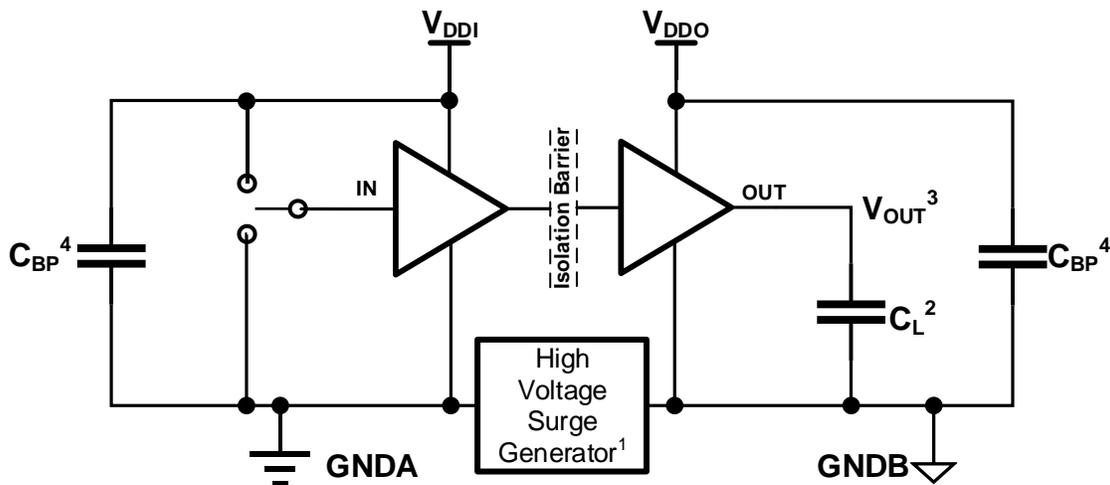
图 7-2 启用/禁用传播延迟时间测试电路和波形



备注:

1. 电源爬坡速率= 10 mV / ns。VDDI 应该超过 2.375V 但不高于 5.5V。
2. C_L 是大约 15pF 的负载电容和仪表电容。由于负载电容会影响输出上升时间，因此它是时序特性测量的关键因素。

图 7-3 默认输出延迟时间测试电路和电压波形



备注:

1. 高压浪涌脉冲发生器产生振幅 > 1kV，上升/下降时间 < 10ns，达到共模瞬态噪声电压摆率 > 100kV / μ s 的重复高压脉冲。
2. C_L 是大约 15pF 的负载电容以及仪表电容。
3. 通过 - 失败标准：每当高压浪涌到来时，输出必须保持稳定。
4. C_{BP} 是 0.1~1 μ F 的旁路电容。

图 7-4 共模瞬变抗扰度测试电路

8 详细说明

8.1 工作原理

F-ADuM140x系列产品采用全差分离电容技术。由SiO₂构成的高压隔离电容为不同的电压域之间提供可靠的绝缘屏障，并提供可靠的高频信号传输路径；为了保证稳定的数据传输质量，引入开关键控(OOK)调制解调技术。发射机(TX)将输入信号调制到载波频率上，即TX在一个输入状态下通过隔离电容传递高频信号，而在另一个输入状态下无信号通过隔离电容，然后接收机根据检测到的带内数据重建输入信号。这个架构为隔离的不同电压域之间提供了可靠的数据传输路径，在启动时不需要考虑初始化。全差分的隔离电容架构可以最大限度地提高信号共模瞬态抗干扰能力。F-ADuM140x系列产品采用先进的电路技术可以有效的抑制载波信号和IO开关引入的EMI。相比于电感耦合隔离架构，电容耦合架构具有更高的电磁抗干扰能力。OOK调制方案消除了脉冲调制方案中可能出现的脉冲丢失引起的误码现象。图8-1和图8-2分别为单通道功能框图和OOK开关键控调制方案波形示意图。

8.2 功能框图

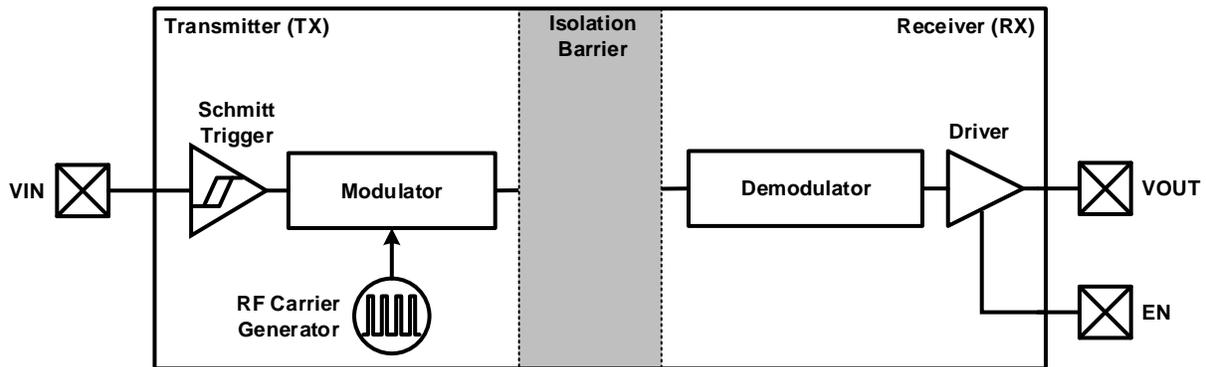


图 8-1 单通道功能框图

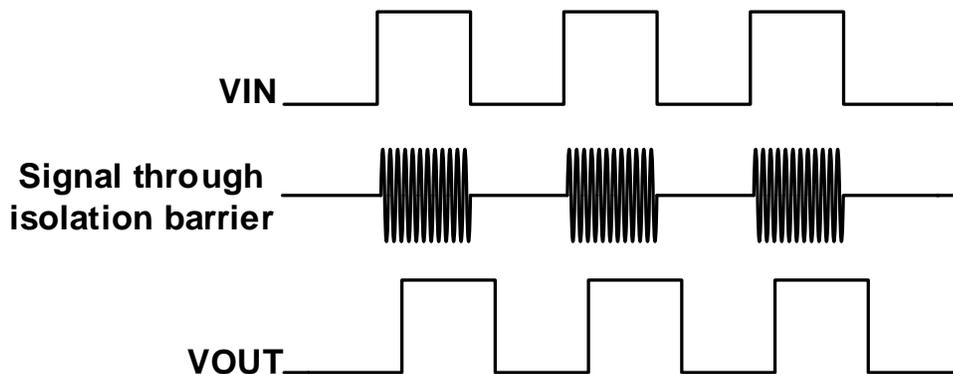


图 8-2 OOK 开关键控调制方案波形示意图

8.3 真值表

表 8-1 F-ADuM140x 器件真值表。

表 8-1 真值表¹

V _{DDI}	V _{DDO}	输入(Ax/Bx) ²	输出使能 (ENx) ^{3,4}	输出 (Ax/Bx)	模式
PU	PU	H	H or NC	H	正常运行模式： 通道的输出跟随通道输入状态
		L	H or NC	L	
		Open	H or NC	Default	默认输出故障安全模式： 如果通道的输入保持断开状态，则其输出将变为默认值（F-ADuM140xL 为低，F-ADuM140xH 为高）。
X	PU	X	L	Z	高阻抗模式： 如果 Enable 引脚连接为低电平，则输出将处于高阻态。
PD	PU	X	H or NC	Default	默认输出故障安全模式： 如果输入侧 VDD 未通电，则输出进入默认输出故障安全模式（F-ADuM140xL 为低电平，F-ADuM140xH 为高电
X	PD	X	X	Undetermined	如果输出侧 VDD 未供电，则输出的状态不确定。 ⁵

备注:

- V_{DDI} = 输入侧 V_{DD}; V_{DDO} = 输出侧 V_{DD}; PU = 上电 (VCC ≥ 2.375 V); PD = 断电 (VCC ≤ 2.25 V); X = 无关; H = 高电平; L = 低电平; Z = 高阻抗。
- 强驱动的输入信号可以通过内部保护二极管微弱地驱动浮动的 VDD，从而导致输出不确定。
- 当 F-ADuM140x 在噪声环境中工作时，建议将使能引脚输入连接到外部逻辑的高电平或低电平。
- NC 引脚是没有内部连接，可以悬空，连接到 VDD 或连接到 GND。
- 当 2.25V < V_{DDI}, V_{DDO} < 2.375 V 时，输出处于不确定状态。

表 8-2 F-ADuM140x 器件使能输入真值表。

表 8-2 使能输入真值表

型号	ENA ^{1,2}	ENB ^{1,2}	状态
F-ADuM1400	—	H	输出 B1, B2, B3, B4 通道开启，输出状态和输入状态相同。
	—	L	输出 B1, B2, B3, B4 通道关闭，输出为高阻态。
F-ADuM1401	H	X	输出 A4 通道开启，输出状态和输入状态相同。
	L	X	输出 A4 通道关闭，输出为高阻态。
	X	H	输出 B1, B2, B3 通道开启，输出状态和输入状态相同。
	X	L	输出 B1, B2, B3 通道关闭，输出为高阻态。
F-ADuM1402	H	X	输出 A3 和 A4 通道开启，输出状态和输入状态相同。
	L	X	输出 A3 和 A4 通道关闭，输出为高阻态。
	X	H	输出 B1 和 B2 通道开启，输出状态和输入状态相同。
	X	L	输出 B1 和 B2 通道关闭，输出为高阻态。

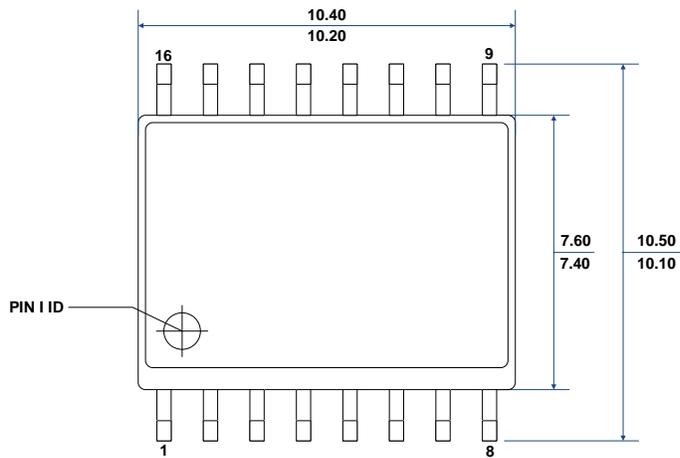
备注:

- 使能输入 ENA 和 ENB 可用于多路复用，时钟同步或其他输出控制。表 9-2 中列出了每种隔离器产品的 ENA, ENB 逻辑运算。这些输入在内部上拉至本地 VDD，允许它们连接到外部逻辑电平（高或低）或悬空。为了最大限度地降低噪声耦合，如果它们悬空，请不要将电路走线连接到 ENA 或 ENB。如果未使用 ENA, ENB，建议将它们连接到外部逻辑电平，特别是如果 F-ADuM140x 在嘈杂的环境中运行。
- X = 无关; H = 高电平; L = 低电平。

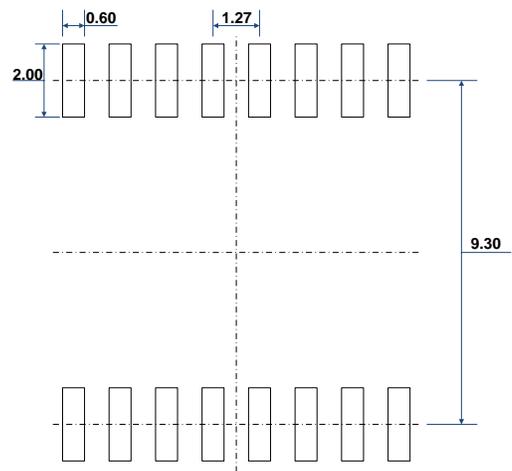
9 封装信息

9.1 SOIC16 宽体外形尺寸

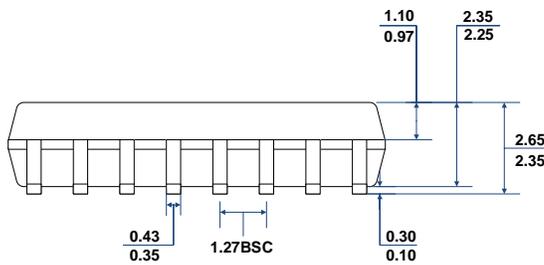
下图说明了 F-ADuM140x 系列数字隔离器采用 SOIC16 宽体封装大小尺寸图和建议焊盘尺寸图。尺寸以毫米为单位。



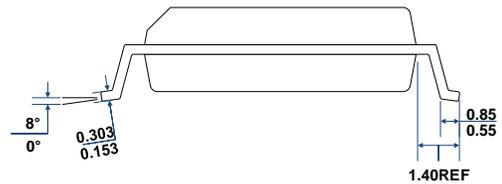
TOP VIEW



RECOMMENDED LAND PATTERN



FRONT VIEW



LEFT-SIDE VIEW

